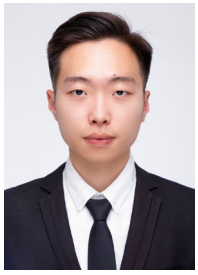
张金禄



导师：涂志刚（武汉大学**研究员**），袁俊松（**IEEE Fellow，IAPR Fellow**）

学校：武汉大学　　**专业**：计算机应用技术

研究方向：3D 人体姿态估计，三维重建　　**英语**：IELTS 6.5

✉：jinluzhang1126@163.com　　☎：(+86)18654787317

Homepage • Google Scholar • Github • Blog

教育背景

- **武汉大学　　计算机应用技术(GPA: 3.6/4.00)　　硕士　　2020.09 - 至今**
  - 武汉大学优秀研究生，武汉大学优秀硕士新生奖(Top10)，武汉大学校级奖学金
- **山东大学　　计算机科学与技术(GPA: 4.10/5.00)　　学士　　2016.09 - 2020.06**
  - 山东大学校级一等奖学金，山东大学校级优秀学生干部，山东大学校三好学生

论文&竞赛

- **CVPR2022 一作 [Arxiv][Paper with Code]**
  - Title: MixSTE: Seq2seq Mixed Spatio-Temporal Encoder for 3D Human Pose Estimation in Video
  - 在 3D 人体姿态估计任务上，首次提出基于 Seq2Seq 的时空交替和节点分离的 Transformer 模型
  - 在 Human3.6M 等数据集精度(MPJPE)达到 **SOTA (40.9mm)**，大幅超越之前的方法(**10.9%**)
- **ICCV2021 MMVRAC Challenge 双赛道亚军 团队负责人 [Link]**
  - 基于 UAV-Human 数据集，对无人机视角下的人体骨架动作行为进行理解与分析
  - 对含大量噪声的 2D 骨架结点数据进行多项预处理，引入 3D 姿态重建算法，从 2D 噪声数据中恢复稳定的 3D 姿态
  - 基于 MS-G3D 对骨骼、速度、3D 关键点多模态特征联合训练
- **EI Conference 一作 [Link]**
  - 针对文本图像中的退化问题，提出了一种基于图像二阶中心矩和多尺度自监督的图像二值化方法
  - 所提方法在 DIBCO 数据集和 PHL，PL 等数据集中的退化图像上表现优异
- **山东省机器人大赛一等奖 团队负责人**
  - 实现障碍物检测与避障路线规划算法的嵌入式编程，提高车辆机器人在复杂地形的避障能力

实习&项目

- **腾讯 TEG，视觉算法实习生**　　2022.01-至今
  - 单阶段轻量级 2D 人体姿态估计算法的研究
  - 面向人体部位缺失情况下的关键点检测问题的探索
- **腾讯 PCG，校企合作项目负责人**　　2021.12-2022.05
  - 作为项目校方负责人，探索工业界移动端实时超分辨率的轻量化部署方案
  - 使用剪枝和 NAS 优化模型结构，并配合 TNN 加速方案，在 iOS 端部署，实现移动端的实时超分需求
- **Remark AI in London, 3D Vision Intern**　　2021.01-2021.09
  - Social Distance Estimation for COVID-19
  - Real-time 3D Human Pose Estimation in the Wild
  - Human Mesh Reconstruction Based on 3D Human Pose
- **华为技术有限公司，性能算法组，视觉算法实习生**　　2019.07-2019.10
  - 探索平面设计图中的手绘图标自动检测与标注
  - 独立构建和处理设计图数据，基于霍夫变换和线段检测算法，基于 Yolov3 实现设计图中手绘无线 AP 标志的自动检测与标注，以及复杂噪声背景下的房间轮廓检测与提取

技能

- 熟练：Python, Pytorch, Git, Latex, Linux, HTML/CSS
- 了解：C/C++, Matlab, Tensorflow, TensorRT, TNN

自我评价

- 爱交流，会合作，细节控，有规划，追求学术研究和工业需求的有趣结合